



# 中华人民共和国国家标准

GB/T 24817.4—2009/ISO 7752-4:1989

GB/T 24817.4—2009/ISO 7752-4:1989

## 起重机械 控制装置布置形式和特性 第4部分：臂架起重机

Cranes—Controls—Layout and characteristics—  
Part 4: Jib cranes

(ISO 7752-4:1989, IDT)

中华人民共和国  
国家标准  
起重机械 控制装置布置形式和特性

第4部分：臂架起重机

GB/T 24817.4—2009/ISO 7752-4:1989

\*

中国标准出版社出版发行  
北京复兴门外三里河北街16号

邮政编码：100045

网址 www.spc.net.cn

电话：68523946 68517548

中国标准出版社秦皇岛印刷厂印刷  
各地新华书店经销

\*

开本 880×1230 1/16 印张 0.5 字数 6 千字  
2010年3月第一版 2010年3月第一次印刷

\*

书号：155066·1-39982 定价 14.00 元

如有印装差错 由本社发行中心调换

版权专有 侵权必究

举报电话：(010)68533533

2009-12-15 发布

2010-07-01 实施



GB/T 24817.4-2009

中华人民共和国国家质量监督检验检疫总局  
中国国家标准化管理委员会 发布

中间位置停止运行并制动。

#### 4.1.1.2 手柄操作方向与起重机运行方向不一致

确认手柄操作方向是起重机运行所需方向后,移动手柄。

中间位置停止运行并制动。

注:要注意 GB/T 24817.1,它要求起重机的运动方向在每个控制器位置上都被确认。这对于手柄操作方向与起重机运动方向不逻辑相关特别重要。

#### 4.1.2 回转控制器——手柄 2

##### 4.1.2.1 前后推动的手柄

向前推手柄则朝着臂架回转(如司机室在起重机右侧便向左回转;在左侧或中间便向右回转)。

##### 4.1.2.2 左右扳动的手柄

向左扳动手柄便向左回转,向右扳动手柄便向右回转。

4.1.2.3 4.1.2.1 和 4.1.2.2 的手柄中间位置允许起重机自由回转或保持在某一位置。踏下脚踏板 6(如装设)可回转或保持原位。

#### 4.1.3 起升控制器——手柄 3 和脚踏板 7(如装设)、手柄 4 和脚踏板 8(如装设)

向后拉手柄,载荷起升。

中间位置切断动力并制动。如未装设自动制动器,则踩下踏板制动。

向前推动手柄,载荷下降(如起重机装有动力下降装置)。

用手柄 4 控制主起升机构,用手柄 3(如装设)控制副起升机构或其他功能。

#### 4.1.4 变幅控制器——手柄 5

向后拉手柄,向内变幅。

中间位置停止变幅。

向前推手柄,向外变幅。

注:要注意 GB/T 24817.1,它要求起重机的运动方向在每个控制器位置上都被确认。这对于手柄操作方向与起重机运行方向不逻辑相关特别重要。

#### 4.2 带多向操纵杆的固定长度或铰接臂的起重机

多向控制装置应按图 2 所示布置。

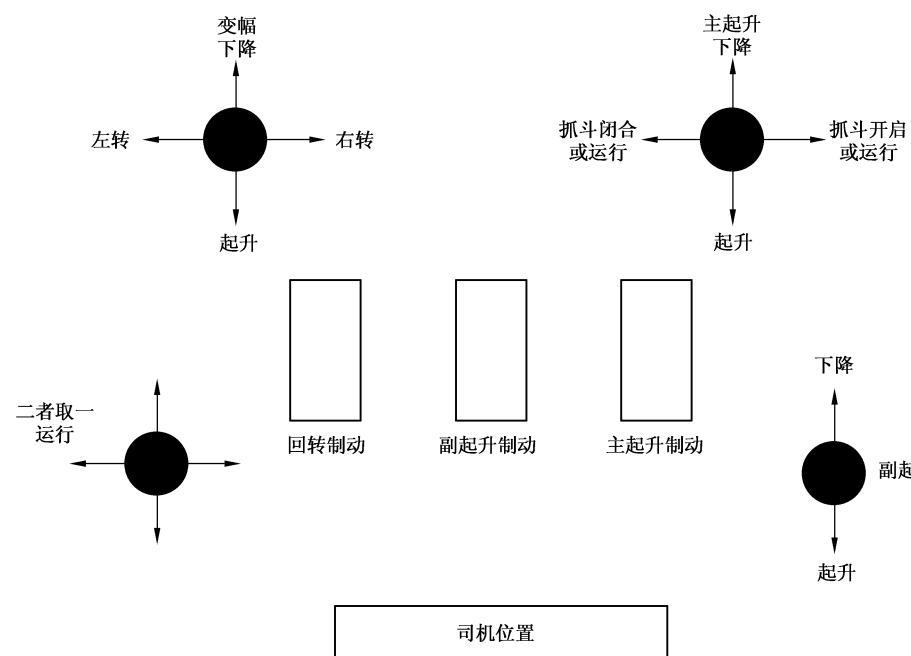


图 2 带多向控制装置的固定长度或铰接臂的起重机用控制装置简图

## 前言

GB/T 24817《起重机械 控制装置布置形式和特性》分为以下 5 个部分:

——第 1 部分:总则;

——第 2 部分:流动式起重机;

——第 3 部分:塔式起重机;

——第 4 部分:臂架起重机;

——第 5 部分:桥式和门式起重机。

本部分为 GB/T 24817 的第 4 部分。

本部分等同采用 ISO 7752-4:1989《起重机 控制装置 布置形式和特性 第 4 部分:臂架起重机》(英文版)。

本部分等同翻译 ISO 7752-4:1989。

为了便于使用,本部分作了下列编辑性修改:

——“ISO 7752 的本部分”一词改为“GB/T 24817 的本部分”;

——删除了 ISO 7752-4:1989 的前言;

——ISO 7752-4:1989 引用的其他国际标准,用已被采用为我国的标准代替对应的国际标准;

——对 ISO 7752-4:1989 中图 1 里的“起升(见 4.1.3)”位置调整到“副起升”和“主起升”之间。

本部分由中国机械工业联合会提出。

本部分由全国起重机械标准化技术委员会(SAC/TC 227)归口。

本部分起草单位:北京起重运输机械研究所。

本部分主要起草人:刘涛。